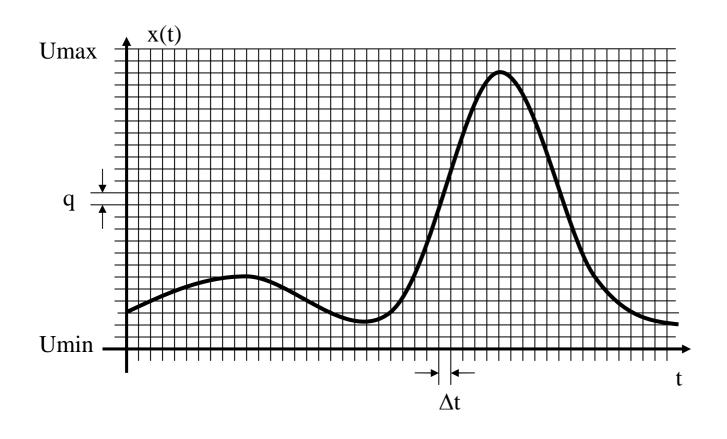
#### ПРЕОБРАЗОВАНИЕ ИНФОРМАЦИИ

Александриди Т.М., Матюхина Е.С.

При построении АСОИУ очень часто возникает необходимость преобразования информации из аналоговой формы представления в дискретную и обратно.



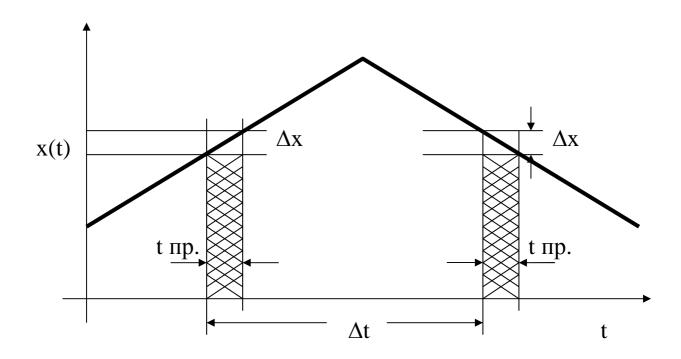
$$q = \frac{Umax - Umin}{2^n}$$

п – Количество двоичных разрядов в цифровом коде
q – Шаг квантования или разрешающая способность
Δt – Шаг квантования по времени

$$f_{\text{KB}} = \frac{1}{\Delta t} \quad -\text{частота квантования (частота преобразования)}$$

### Характеристики АЦП:

- 1) Разрешающая способность
- 2) Быстродействие определяется временем преобразования t пр.



t пр. – Время преобразования, от начала измерения аналоговой величины до получения цифрового кода

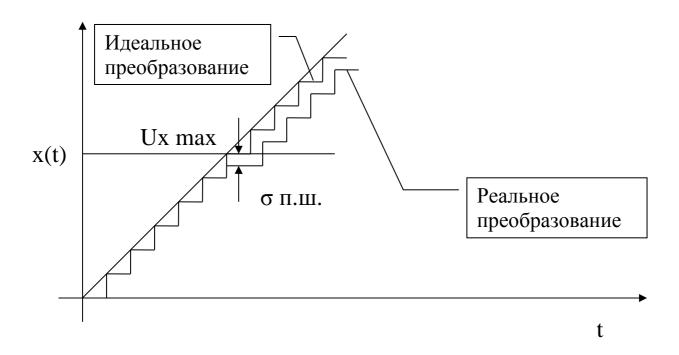
Δx – Изменение аналоговой величины за время измерения

$$\Delta x \le q/2$$

Частота преобразования:

$$f_{np} = \frac{1}{t_{np}}$$

# 3) Точность преобразования

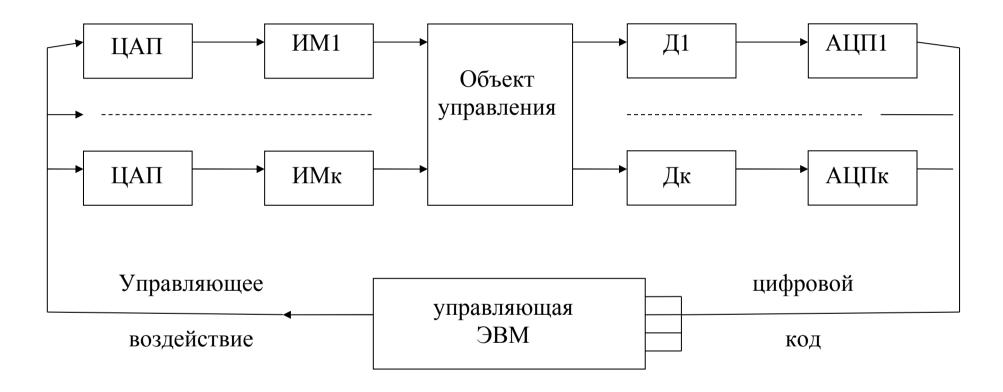


Ux max – Максимальное значение измеряемой величины σ п.ш. – Погрешность полной шкалы

$$\Delta \ \sigma \leq q/2$$

Характеристика реального преобразования нелинейна.

#### Обобщенная схема АСОИУ реального объекта



АЦП – аналого-цифровой преобразователь

Д – датчик

ЦАП – цифроаналогововый преобразователь

ИМ – исполнительные механизмы

#### Классификация АЦП

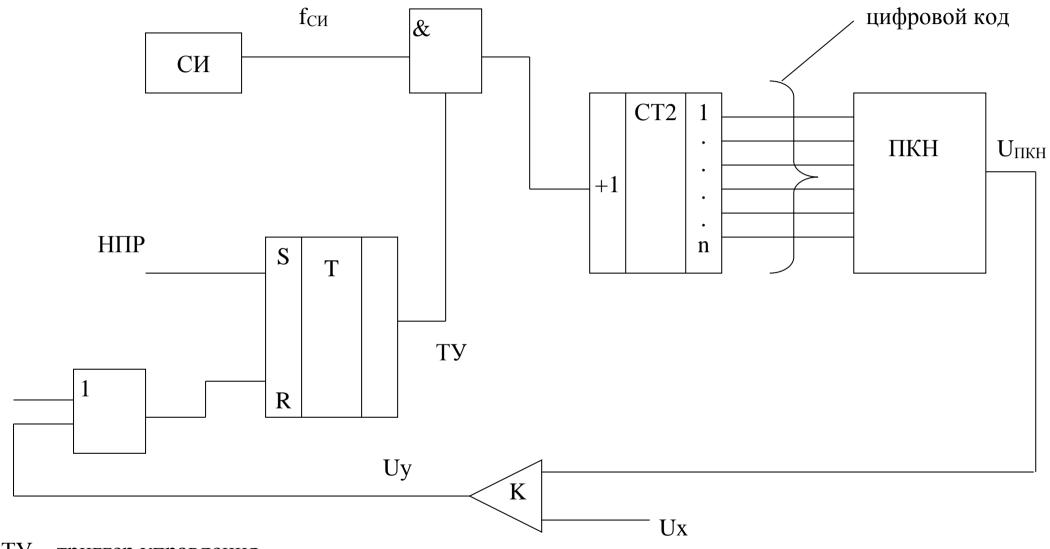
- 1) По виду аналоговой величины (физической природе)
  - преобразование напряжения в код (ПНК) или преобразование кода в напряжение (ПКН)
  - > преобразование перемещения в двоичный код
  - преобразование угла поворота вала в код
  - преобразование частоты в код и т.п.
- 2) По методу измерения различают
  - > АЦП последовательного счета
  - АЦП поразрядного кодирования (взвешивания)АЦП считывания

#### ПНК последовательного счета

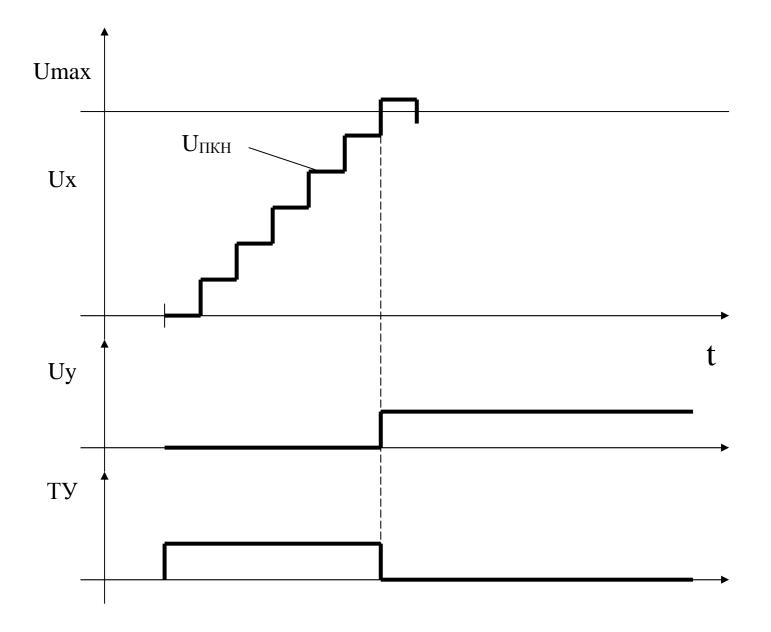
Отличительная особенность метода последовательного счета – наличие одного эталона для измерения.

$$U_{3} = q = \frac{U_{MAKC} - U_{MИH}}{2^{n}}$$

### Упрощенная функциональная схема



ТУ – триггер управления К – компаратор (для сравнения аналоговых величины)



ЕСЛИ 
$$Ux < U_{\Pi HK}$$
 'TO'  $Uy = 0$  ЕСЛИ  $Ux \ge U_{\Pi HK}$  'TO'  $Uy = 1$ 

Достоинство:

▶ простота

Недостаток:

➤ медленный

$$\tau = \frac{1}{\text{fcu}}$$

$$t_{\text{пр. max}} = r \ x \ 2^n$$

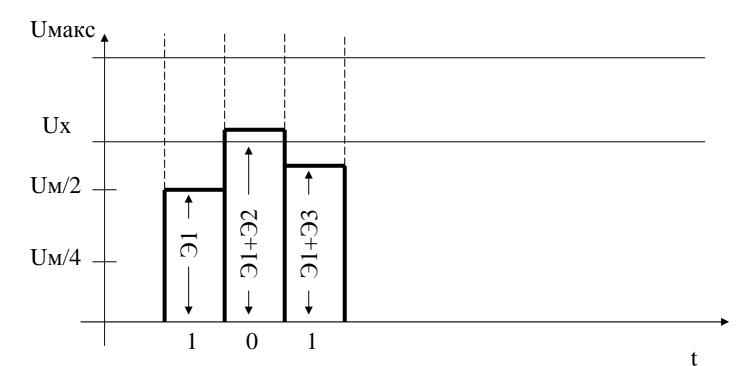
#### ПНК по методу поразрядного кодирования (взвешивания)

Отличается тем, что для измерения используется n-малое эталонов.

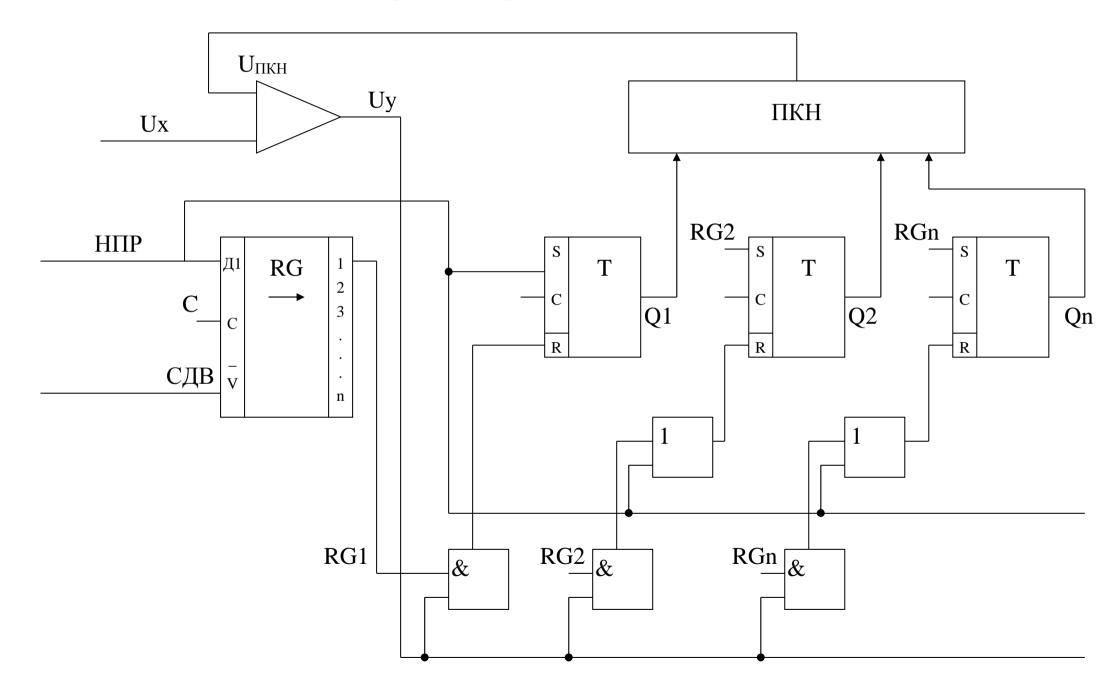
$$\begin{array}{c} \Im_1 = & \frac{Umax}{2} \\ \Im_2 = & \frac{Umax}{2^2} \\ \Im_i = & \frac{Umax}{2^i} \\ \Im_n = & \frac{Umax}{2^n} \end{array}$$

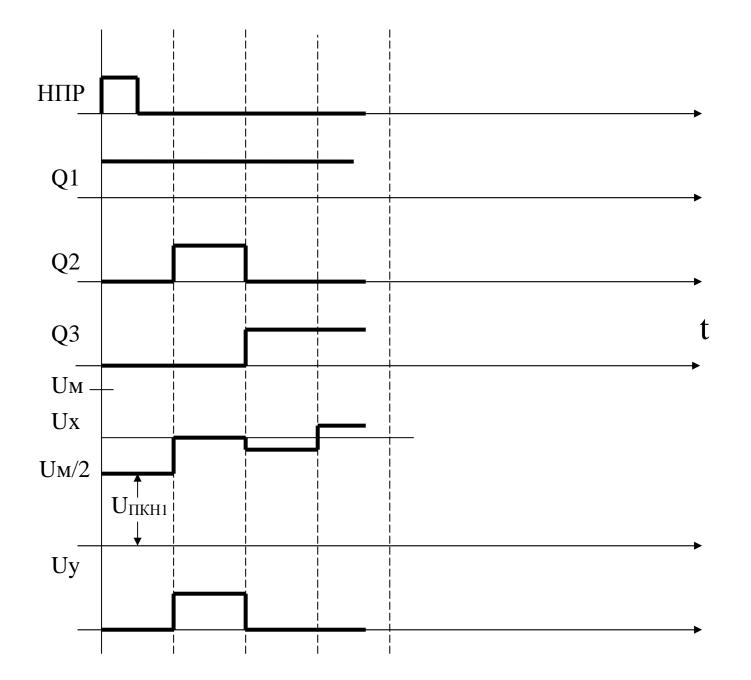
Процесс измерения аналогичен процессу взвешивания на весах, но гирь больше.

1 шаг измерения 
$$U_{\Pi KH1} = \mathfrak{I}_{1}$$
 
$$EСЛИ \ Ux > U_{\Pi KH1} \ \text{`TO'} \ U_{\Pi KH2} = \mathfrak{I}_{1} + \mathfrak{I}_{2}; \ Q_{1} := 1$$
 
$$EСЛИ \ Ux < U_{\Pi KH1} \ \text{`TO'} \ U_{\Pi KH2} = \mathfrak{I}_{2}; \ Q_{1} := 0$$
 2 шаг измерения 
$$EСЛИ \ Ux > U_{\Pi KH2} \ \text{`TO'} \ U_{\Pi KH3} = U_{\Pi KH2} + \mathfrak{I}_{3}; \ Q_{2} := 1$$
 
$$EСЛИ \ Ux < U_{\Pi KH2} \ \text{`TO'} \ U_{\Pi KH3} = U_{\Pi KH2} - \mathfrak{I}_{2} + \mathfrak{I}_{3}; \ Q_{2} := 0$$



### Упрощенная функциональная схема





I такт 
$$Ux > U_{\Pi KH1} = Э1$$

$$Uy = 0$$
  $Q1 = 1$ 

II такт 
$$Ux > U_{\Pi KH2} = Э1 + Э2$$

$$Ux > U_{\Pi KH2}$$

$$Uy = 1 \qquad Q2 = 0$$

III такт 
$$U_{\Pi KH3} = \Im 1 - \Im 2 + \Im 3$$

# Быстродействие

$$au= au_{ ext{c}_{ ext{ДB.}}}$$

$$t_{\text{пр.}} = au_{\text{сдв.}} \; x \; n$$

#### ПНК по методу считывания

Метод отличается тем, что для сравнения с измеряемой величиной используется  $(2^n-1)$  эталонов. Измеряемая аналоговая величина одновременно сравнивается со всеми эталонами и за один такт сравнения сразу получается двоичный код измеряемой величины.

 $t_{\rm пр.} = au$  – время одного измерения.

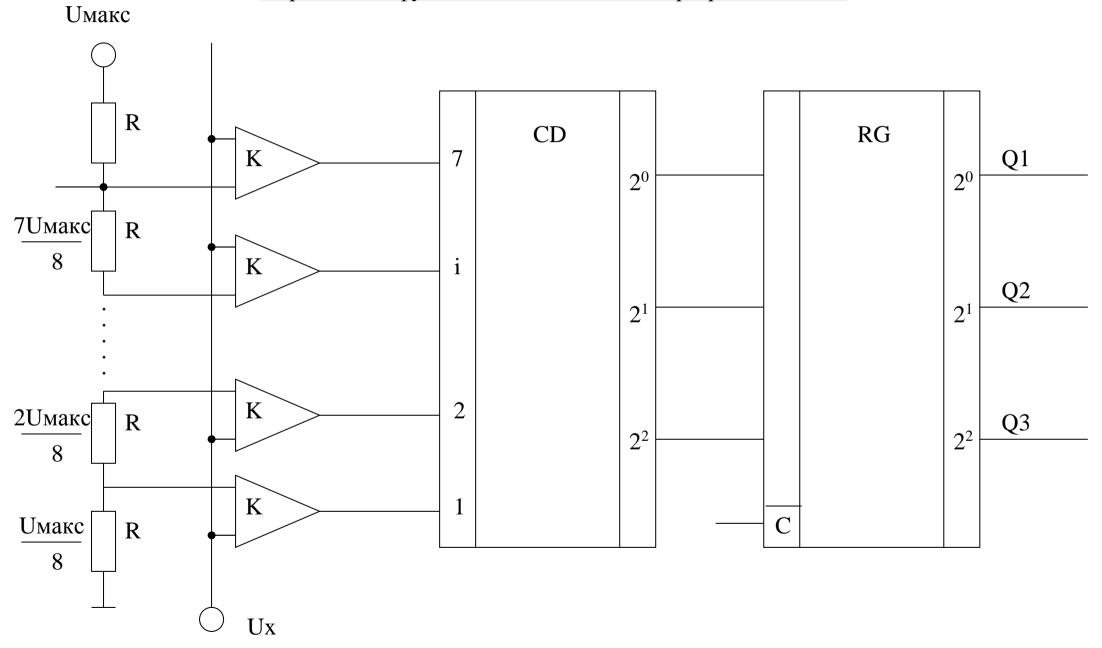
#### Достоинство:

метод наиболее быстродейственный Недостаток:

> сложен по количеству оборудования

Используется для небольшого количества разрядов (от 3 до 6).

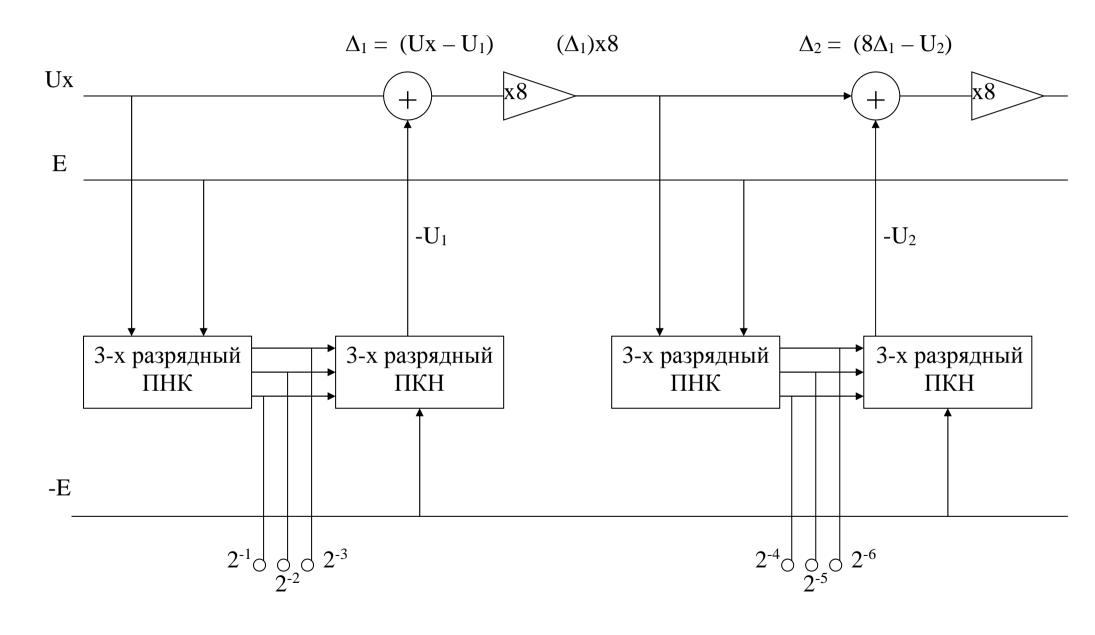
# Упрощенная функциональная схема 3-х разрядного ПКН



# Таблица истинности шифратора

|                         | 7 | 6 | • • • | 2 | 1 | Q3 | Q2 | Q1 |
|-------------------------|---|---|-------|---|---|----|----|----|
| $0 \le Ux \le 1/8$      | 0 | 0 |       | 0 | 0 | 0  | 0  | 0  |
| $1/8 \le Ux \le 2/8$    | 0 | 0 |       | 0 | 1 | 0  | 0  | 1  |
| $2/8 \le Ux \le 3/8$    | 0 | 0 |       | 1 | 1 | 0  | 1  | 0  |
|                         |   |   |       |   |   |    |    |    |
| $7/8 \le Ux \le U$ макс | 1 | 1 |       | 1 | 1 | 1  | 1  | 1  |

#### Последовательно – параллельный ПНК. Упрощенная функциональная схема



# Промышленный выпуск стандартных ПНК

### Параметры интегральных ПНК

|   |   | Типы ИС   | Число    | tпр. | Имакс | Метод          |  |
|---|---|-----------|----------|------|-------|----------------|--|
|   |   |           | разрядов | МКС  |       | преобразования |  |
| - | 1 | К572 ПВ1  | 12       | 17   | ±15B  | Поразр. кодир. |  |
|   | 2 | К110 7ПВ1 | 6        | 0,1  | 4B    | Считыв.        |  |
|   | 3 | К110 7ПВ3 | 6        | 20мс | 4B    | Считыв.        |  |

#### <u>Цифроаналоговые преобразователи</u> ЦАП

#### Классификация:

- ➤ По виду преобразуемой величины:
- 1) преобразование напряжения в код ПКН
- 2) преобразование тока в код ПКТ
- 3) преобразование кода в перемещение
- 4) преобразование кода во временной интервал
- 5) преобразование кода в угол поворота вала и т.д.

Преобразование кода в напряжение (ток)



Uвых = Uмакс(
$$Q_1 \times 2^{-1} + Q_2 \times 2^{-2} + ... + Q_n \times 2^{-n}$$
)

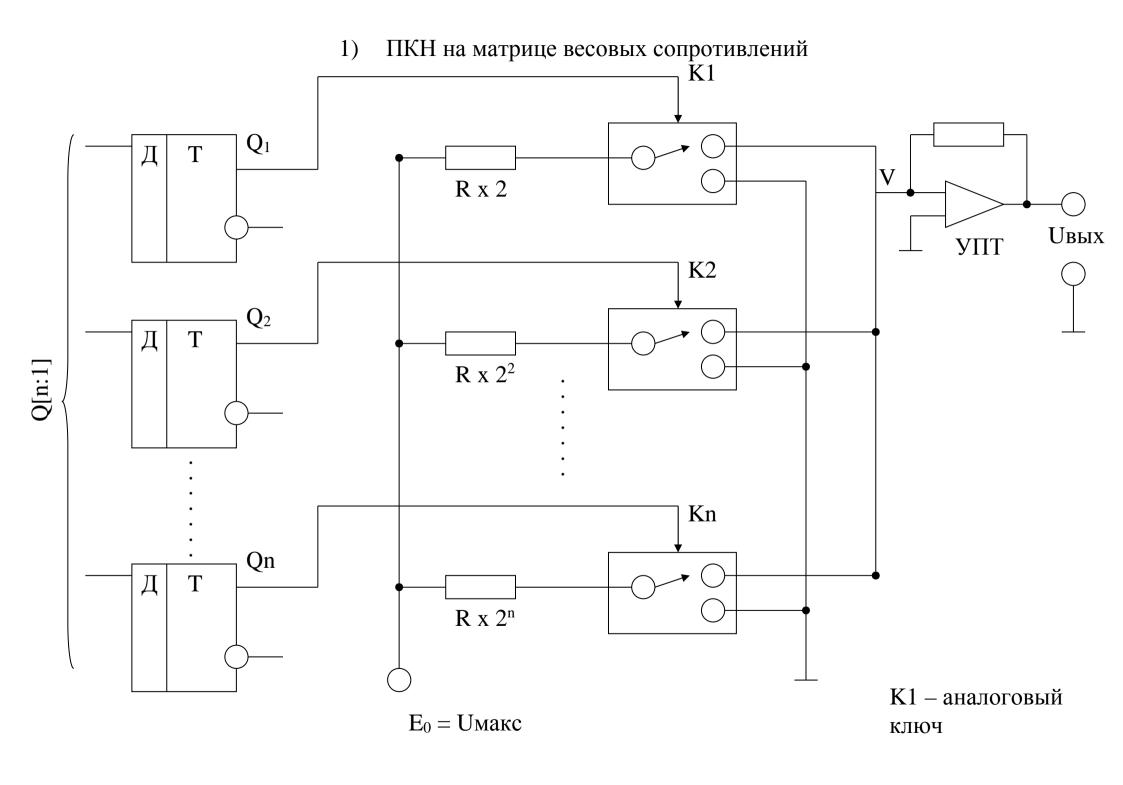
$$U_{\text{Вых}} = U_{\text{макс}} \sum_{i=1}^{n} Q_i \ x \ 2^{\text{-}i}$$

➤ ПКТ

$$Iвых = Iмакс \sum_{i=1}^{n} Q_i \times 2^{-i}$$

Используются две схемы для реализации этих выражений:

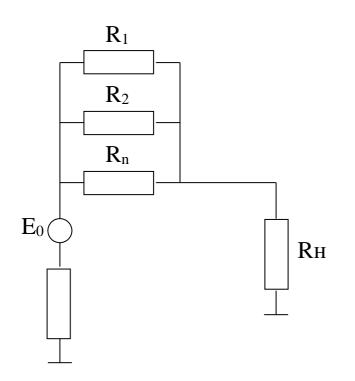
- 1) ПКН на матрице весовых сопротивлений
- 2) ПКН на матрице сопротивлений R 2R



'ЕСЛИ' Qi = 1 'ТО' Ki замыкается на V

'ЕСЛИ' Qi = 0 'ТО' Кі замыкается на ОВ

#### Эквивалентная схема



Замкнут только ключ Кі

$$Ii = \frac{E}{Ri + RH}$$

$$IBX = \frac{E}{\sum_{i=1}^{n} QiRi + RH}$$

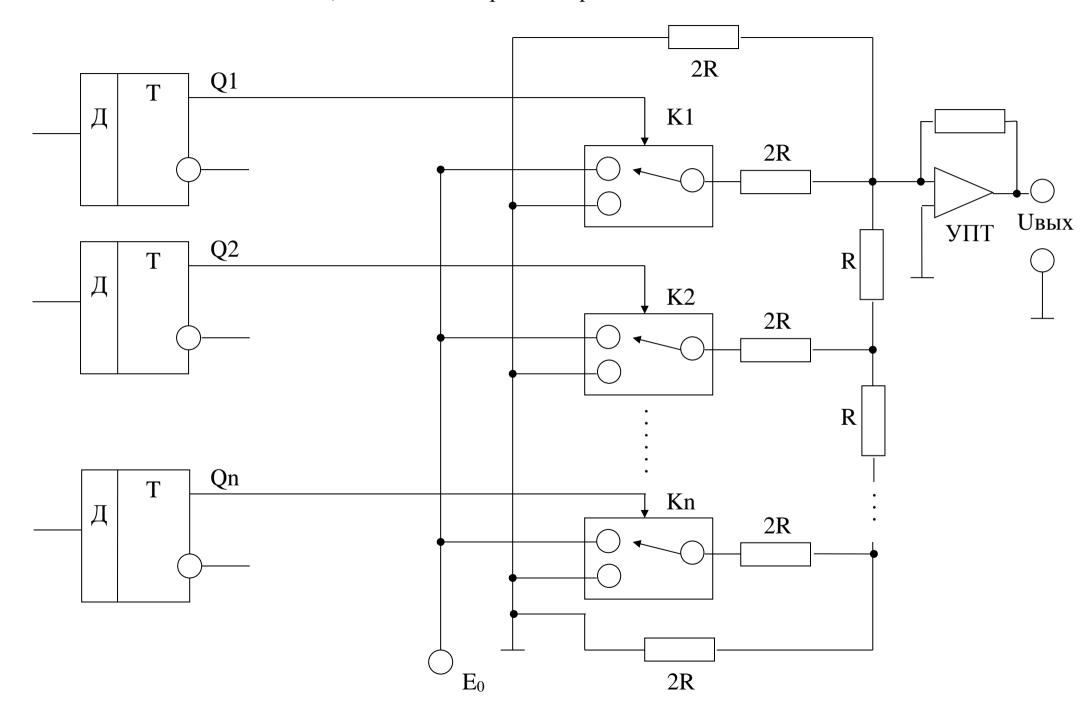
#### Достоинство:

> простота и надежность

#### Недостаток:

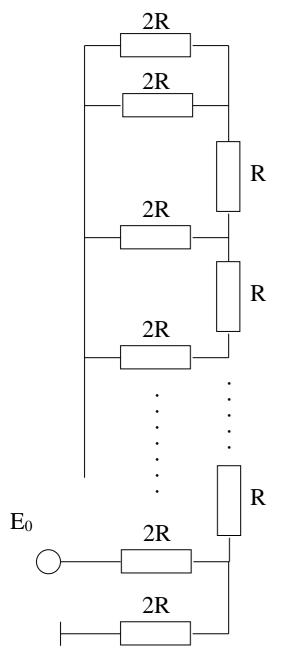
➤ необходимость большого количества точных сопротивлений, трудна для интегрального исполнения

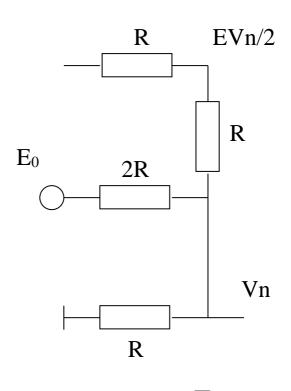
# 2) ПКН на матрице сопротивлений R – 2R



'ЕСЛИ' K1 = 1 'TO' 2R подключается к  $E_0$  'ЕСЛИ' K1 = 0 'TO' 2R подключается к OB

Q[1:n] := 0 0 0 1





$$E_{Vn} = \frac{E_0}{3}$$

$$U_{BX_{V}} = E/3(Q_{n}2^{\text{-}n} + Q_{n\text{-}1}2^{\text{-}(n\text{-}1)} + \ldots + Q_{1}2^{\text{-}1})$$

#### Достоинство схемы:

▶ всего два номинала сопротивлений (2R и R), простота реализации в интегральных исполнениях, схема имеет постоянное выходное сопротивление Rвых = (2/3)R

В интегральном исполнении реализуется только цифровая часть схемы, а УПТ подключается из вне.

# Параметры ЦАП ПКН

| Тип   | Число    | Структура   | σ п.ш. | t уст. | Технология |
|-------|----------|-------------|--------|--------|------------|
| ИС    | разрядов |             | %      | MKC    |            |
| K572  | 10       | R-2R        | 3 %    | 5      | ТТЛ        |
| ПА1   |          |             |        |        |            |
| K549  | 12       | комбинация  | ±0,5   | 3,5    | К-МОП      |
| ПА1   |          | R – 2R и Ri | %      |        |            |
| K1108 | 12       | R-2R        | ±0,3   | 0,4    | ТТЛ        |
| ПА1   |          |             | %      |        |            |
| K1118 | 8        | Ri          | 3 %    | 20 н/с | ЭСЛ        |
| ПА11  |          |             |        |        |            |

# Характеристики ПКН

1) Разрешающая способность

$$q = \frac{Umax - Umin}{2^n}$$

- 2) Точность σ п.ш. погрешность полной шкалы %
- 3) Динамические характеристики, определяющие быстродействие преобразования. tycт время установления, интервал времени между моментом поступления преобразуемого кода до момента установления на выходе ПНК соответствующего Uвых с допустимой точностью.

В момент перехода от одних кодов к другим происходит включение и выключение аналоговых ключей (Кі) в нескольких разрядах, это вызывает появление пиков тока (напряжения) в момент переключения.

4) fпр. max – максимальная частота, с которой могут поступать на вход преобразуемые коды.